(19)日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-2835

(P2000-2835A)

(43)公開日 平成12年1月7日(2000.1.7)

(51) Int.Cl.7

識別記号

FΙ

テーマコート*(参考)

G 0 2 B 13/04

13/22

G 0 2 B 13/04

13/22

D 2H087

審査請求 未請求 請求項の数7 OL (全 9 頁)

| (21)出願番号 | 特題平10-168300 | (71)出顧人 | 00000527 |
|----------|-----------------------|------------|----------------------|
| | | | 旭光学工業株式会社 |
| (22)出願日 | 平成10年6月16日(1998.6.16) | | 東京都板橋区前野町2丁目36番9号 |
| | | (72)発明者 | 江口 膀 |
| | | | 東京都板欄区前野町2丁目36番9号 旭光 |
| | | | 学工業株式会社内 |
| | | (72)発明者 | 武石 洋子 |
| | | (1-/32/31 | 東京都板橋区前野町2丁目36番9号 旭光 |
| | • | | 学工業株式会社内 |
| | | (74)代理人 | • |
| | | (14/14/44) | |
| | | | 弁理士 三浦 邦夫 |
| | · | | |
| | | | |

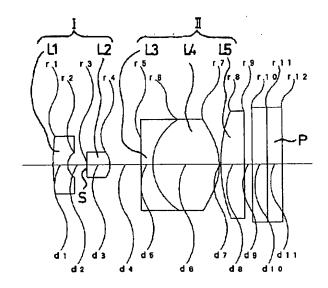
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 結像光学系

(57)【要約】

【目的】 テレセントリック性の向上と、歪曲収差の補 正とを両立させた結像光学系を得る。

【構成】 物体側から順に、負の第1レンズ群と、正の 第2レンズ群から構成され、最も像側のレンズは、正の 単レンズであり、像側から2番目のレンズの像側の面 は、光軸から離れるに従い曲率の緩くなる非球面である 結像光学系。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 物体側から順に、

負の屈折力を有する第1レンズ群と、正の屈折力を有す る第2レンズ群とから構成され、

第2レンズ群の最も像側のレンズは、正の単レンズから

第2レンズ群の像側から2番目のレンズの像側の面は、 光軸から離れるに従い曲率の緩くなる非球面からなるこ とを特徴とする結像光学系。

【請求項2】 請求項1記載の結像光学系において、次 の条件式(1)及び(2)を満足することを特徴とする 結像光学系。

 $(1) 0. 1 < f/f_{L} < 0. 4$

(2) 0.05 < A/f < 0.4

但し、

f:レンズ全系の焦点距離、

f₁:最も像側の正の単レンズの焦点距離、

A:像側から2番目のレンズの像側の面の非球面の非球

【請求項3】 請求項1または2記載の結像光学系にお いて、第1レンズ群は、物体側から順に、負の第1レン ズと絞りから構成され、第2レンズ群は、物体側から順 に、正の第2レンズ、負の第3レンズ、正の第4レンズ 及び正の第5レンズから構成されている結像光学系。

【請求項4】 請求項3記載の結像光学系において、次 の条件式(3)、(4)及び(5)を満足する結像光学 系。

(3) 0. $8 < | f/f_1 | < 1.6$, $f_1 < 0$

 $(4) 0.7 < f/f_2 < 1.4$

 $(5) 0.2 < f/f_{34} < 0.5$

但し、

f:レンズ全系の焦点距離、

f_i:第iレンズの焦点距離、

f34:第3レンズと第4レンズの合成焦点距離。

【請求項5】 請求項3または4記載の結像光学系にお いて、負の第3レンズと正の第4レンズは、接合レンズ である結像光学系。

【請求項6】 請求項5記載の結像光学系において、次 の条件式(6)、(7)及び(8)を満足する結像光学 系。

 $(6)-0.4 < f/r_a < 0$

(7) 0. $6 < f/r_b < 1.0$

 $(8) - 0.9 < f/r_c < -0.5$

r。: 第3レンズの物体側の面の曲率半径、

r_b:第3レンズと第4レンズの接合面の曲率半径、

r。:第4レンズ像側面の曲率半径。

【請求項7】 請求項3ないし6のいずれか1項記載の 結像光学系において、さらに次の条件式(9)、(1 0)及び(11)を満足する結像光学系。

 $(9) 1.5 < (n_2 + n_4 + n_5) / 3 < 1.65$ $(10) 55 < (\nu_2 + \nu_4 + \nu_5) / 3$

 $(11) 0. 15 < n_3 - n_4$

n; :第iレンズのd線に対する屈折率、

ν_i: 第 i レンズのアッベ数。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【技術分野】本発明は、電子内視鏡、デジタルカメラ 等、固体撮像素子上に結像させる光学系として好適な結 像光学系(対物光学系)に関するものである。

[0002]

【従来技術及びその問題点】例えば、カラーCCD上に 結像させる電子内視鏡用の対物光学系(結像光学系) は、病変等の見落としの防止や作業性向上のため広い画 角が要求される。また、電子内視鏡に限らずカラーCC D用の結像光学系は、シェーディングや色ずれ防止の為 に、レンズ最終面からの射出光を撮像面にできるだけ垂 直に入射させる、いわゆるテレセントリック性の良いこ とも求められる。

【0003】カラーカメラ用のCCDは、面順次方式で 用いるモノクロカメラ用のCCDに比べると、一般的に 1画面サイズが大きいので、結果としてレンズ系(結像 光学系)が大きくならざるを得ない。レンズ系の全長が 長くなると、内視鏡の場合には先端部の湾曲操作性が悪 化し、収差補正も難しくなる。また、画素ピッチも小さ いので、結像光学系として高解像度が要求される。さら に、画面形状が一般的に長方形であり、短辺方向の画角 が小さいので、短辺方向の画角を大きくするには負(樽 型)の歪曲収差(の絶対値)を小さくする必要がある。 【0004】内視鏡用の対物光学系としては、絞りを挟 んで前群に負の屈折力を有する発散レンズ系、後群に正 の屈折力を有する収斂レンズ系のパワー配置のレトロフ ォーカス型が良く用いられる。しかし、このレンズタイ プはパワー配置が非対称型であるため、広い画角にわた って、像面湾曲や非点収差や倍率色収差他の諸収差を補 正するのが難しい。特に負の歪曲収差が大きくなるとい う欠点がある。

【0005】非球面を用いて、歪曲収差を小さくするこ とは公知であるが、効果的な非球面位置は特定されてい ない。従来例として、特開平5-127081号公報の レンズ系は、テレセントリック性を重視した光学系であ るが、歪曲収差は-50%程度ある。逆に、特開平8-146291号公報のレンズ系は、歪曲収差補正を重視 した光学系であるが、テレセントリック性が良くない。

[0006]

【発明の目的】本発明は、テレセントリック性の向上 と、歪曲収差の補正とを両立させた結像光学系を得るこ とを目的とする。

[0007]

【発明の概要】本発明の結像光学系は、物体側から順に、負の屈折力を有する第1レンズ群と、正の屈折力を有する第2レンズ群から構成され、最も像側のレンズは、正の単レンズであり、像側から2番目のレンズの像側の面は、光軸から離れるに従い曲率の緩くなる非球面からなることを特徴としている。

【0008】この像側から2番目のレンズの非球面は、次の条件式(1)及び(2)を満足することが好ましい。

 $(1) 0. 1 < f/f_{L} < 0. 4$

(2) 0.05 < A/f < 0.4

但し、

f:レンズ全系の焦点距離、

f_L:最も像側の正レンズの焦点距離、

A:像側から2番目のレンズの像側の面の非球面の非球 面量、

である。

【0009】本発明の結像光学系は、より具体的には、その第1レンズ群を、物体側から順に、負の第1レンズと絞りで構成し、第2レンズ群を、物体側から順に、正の第2レンズ、負の第3レンズ、正の第4レンズ及び正の第5レンズで構成して、次の条件式(3)、(4)及び(5)を満足させることが好ましい。

(3) 0. $8 < | f/f_1 | < 1.6, f_1 < 0$

 $(4) 0.7 < f/f_2 < 1.4$

 $(5) 0. 2 < f/f_{34} < 0. 5$

但し、

f:レンズ全系の焦点距離、

f: :第iレンズの焦点距離、

f34:第3レンズと第4レンズの合成焦点距離、

である。このレンズ構成では、負の第3レンズと正の第4レンズは、製造誤差による性能劣化の感度の低減、及びレンズ組立作業性の向上の為に、接合することが望ましい。

【0010】また、本発明の結像光学系は、上記の具体的な4群5枚構成では、次の条件式(6)、(7)及び

(8)を満足することが好ましい。

 $(6) - 0.4 < f/r_a < 0$

 $(7) 0.6 < f/r_b < 1.0$

 $(8) - 0.9 < f/r_c < -0.5$

但し、

ra:第3レンズの物体側の面の曲率半径、

r_b:第3レンズと第4レンズの接合面の曲率半径、

r。:第4レンズ像側面の曲率半径、

である。

【0011】また、本発明の結像光学系は、上記の具体的な5枚構成では、次の条件式(9)、(10)及び

(11)を満足することが好ましい。

(9) 1. $5 < (n_2 + n_4 + n_5) / 3 < 1.65$

(10) 55< $(\nu_2 + \nu_4 + \nu_5)/3$

 $(11) 0.15 < n_3 - n_4$

但し、

ni: 第iレンズのd線に対する屈折率、

ν_i: 第 i レンズのアッベ数、

である。

【0012】本発明の結像光学系は、内視鏡の対物光学系として利用できる他、デジタルカメラの撮影レンズ系としても使用できる。

[0013]

【発明の実施の形態】以下の各実施形態は、本発明の結 像光学系を内視鏡用の結像光学系(対物光学系)に適用 したものである。各実施形態の結像光学系は、図1、図 3、図5、図7及び図9の各実施例に示すように、物体 側から順に、負の屈折力の第1レンズ群 Iと、正の屈折 力の第2レンズ群IIとからなっている。第1レンズ群I は、物体側から順に、負のパワーの第1レンズL1と絞 りSからなり、第2レンズ群IIは、物体側から順に、正 のパワーの第2レンズL2、負のパワーの第3レンズL 3、正のパワーの第4レンズし4、及び正のパワーの第 5レンズし5からなっている。第5レンズし5の最終面 とCCDの間には、ローパスフィルターや赤外線カット フィルター、CCDカバーガラス他の平行平面板Pが配 置されている。図9の実施例以外の実施例では、第3レ ンズと第4レンズが接合されている。また、各実施例と も、最も像側の第5レンズは、正の単レンズであり、像 側から2番目の第4レンズL4の像側の面は光軸から離 れるに従い曲率が緩くなる非球面からなっている。

【〇〇14】このように、最も像側のレンズを正の単レ ンズとし、像側から2番目のレンズの像側の面を光軸か ら離れるに従い曲率が緩くなる非球面とすることによ り、テレセントリック性と歪曲収差の補正を両立させる ことができる。すなわち、テレセントリック性を良好に するには、最終レンズを光束を収束させる正のパワーの 単レンズから構成することが好ましい。一方、歪曲収差 の補正は、できるだけ光線高の高い位置で行なうことが 望ましく、このため、歪曲収差を補正するための非球面 を像側の面から2番目のレンズの像側の面に用いてい る。仮に、最終レンズ(第5レンズ)に非球面を用いる と、歪曲収差は補正できるが、テレセントリック性が悪 化することになる。つまり、最終レンズで歪曲収差を補 正しようとすると、レンズ周辺部でパワーが少なくなっ てしまうため、テレセントリック性を保持するのが困難 となる。

【0015】条件式(1)ないし(11)は、第1レンズ群を、負の第1レンズから構成し、第2レンズ群を、物体側から順に、正の第2レンズ、負の第3レンズ、正の第4レンズ及び正の第5レンズから構成したときの条件である。

【0016】まず条件式(1)は、テレセントリック性 に重要な影響を与える正の第5レンズL5の屈折力の数 値範囲を表す条件である。条件式(1)の下限を超えると、第5レンズL5の正の屈折力が弱くなる。そのため、テレセントリック性を維持するために第3レンズL3と第4レンズL4から構成される接合レンズの正の屈折力が大きくなり、歪曲収差や非点収差他が補正不足となる。条件式(1)の上限を超えると、第5レンズL5の正の屈折力が強くなる。従って、絞りから離れた位置で強いパワーを持つことになり、コマ収差や非点収差等の収差補正が困難となる。

【0017】条件式(2)は、像側の面から2番目の第4レンズL4の像側の面の非球面量と全系の焦点距離の比の数値範囲を表す条件である。条件式(2)の下限を超えると、非球面量が小さくなり、歪曲収差が補正不足となる。条件式(2)の上限を超えると、非球面量が大きくなり、歪曲収差は補正できるが、テレセントリック性を維持するのが困難となる。

【0018】条件式(3)は、負の第1レンズL1の屈折力の数値範囲を表す条件である。条件式(3)の下限を超えると、広い画角が得られなくなる。条件式(3)の上限を超えると、バックフォーカスが長くなりすぎて、全長(レンズ第1面から像面までの距離)が長くなり、内視鏡先端部の湾曲操作性が低下する。

【0019】条件式(4)は、構成レンズのうちで最も強い屈折力を有する正の第2レンズL2の屈折力の数値範囲を表す条件である。条件式(4)の下限を超えて第2レンズL2の正の屈折力が弱くなると、負の第1群とのバランスが崩れて、像面湾曲がオーバーとなる。条件式(4)の上限を超えて第2レンズL2の正の屈折力が強くなると、ペッツバール和が増大してしまい、像面湾曲がアンダーとなる。

【0020】条件式(5)は、第3レンズL3と第4レンズL4を接合する場合の合成屈折力の数値範囲を表す条件である。この接合レンズは、全体として正のパワーをもつ。条件式(5)の下限を超えて第3レンズL3と第4レンズL4の接合レンズの正の屈折力が弱くなると、テレセントリック性を維持するために第5レンズL5の正の屈折力が大きくなり、非点収差等が補正不足となり、画面周辺部での結像性能が低下する。条件式

(5)の上限を超えて同接合レンズの正の屈折力が強くなりすぎると、テレセントリック性は維持できるが、歪曲収差が大きくなってしまう。

【0021】条件式(6)は、第3レンズL3の物体側の面の曲率(半径)の数値範囲を示す条件である。条件式(6)の下限を超えると、第3レンズL3の物体側の面の曲率がきつくなり過ぎてコマ収差が大きく発生してしまい、レンズ全系で補正不足となる。条件式(6)の上限を超えると、第3レンズL3の物体側の面が凸面になり、この面で軸外光束が光軸方向に曲げられてしまうので歪曲収差が大きく発生してしまう。この面は軸外光束に対して、ほぼコンセントリックであることが望まし

61.

【0022】条件式(7)は、第3レンズL3と第4レンズL4の接合レンズの接合面の曲率(半径)の数値範囲を示す条件である。条件式(7)の下限を超えると、接合面の曲率が緩くなり、倍率色収差他が補正不足になる。条件式(7)の上限を超えると、接合面の曲率がきつくなり、倍率色収差他の収差補正には有利であるが、接合レンズを構成する正レンズの周縁部の厚みが取れなくなる。

【0023】条件式(8)は、第4レンズL4の像側の面の曲率(半径)の数値範囲を示す条件である。条件式(8)の下限を超えると、第4レンズL4の像側の面の曲率がきつくなりずぎて、歪曲収差が大きくなる。条件式(8)の上限を超えると、第4レンズL4の像側の面の曲率が緩くなりずぎて、テレセントリック性が確保できなくなる。

【0024】条件式(9)は、3枚の正レンズの屈折率の平均値の数値範囲を示す条件であり、また条件式(10)は、3枚の正レンズのアッペ数の平均値の数値範囲を示す条件である。各実施形態では、明るさ絞りより像側に位置する3枚の正レンズに適切に屈折力を分配しているために、各正レンズの屈折率はn=1.5~1.6と低いもので済んでいる。屈折率が低い硝材を使えるということは、低分散の硝材が使えることになり、倍率色収差の補正に有利である。条件式(9)の下限を超えると、ペッツバール和が大きくなり、像面湾曲がアンダーとなる。条件式(9)の上限を越えると、低分散の硝材が使えなくなり、倍率色収差が補正不足となる。条件式(10)の下限を越えると、倍率色収差が補正不足となる。

【0025】条件式(11)は、接合レンズの屈折率の差の数値範囲を示す条件である。接合面を軸外光束に対して発散面とすることにより、色収差の補正の他に、コマ収差や非点収差の補正効果があるが、条件式(11)の下限を超えて、屈折率差が小さくなると、接合面の軸外光束に対する発散作用が弱まるため、収差補正に不利となる。

【0026】次に具体的な実施例を説明する。実施例の諸収差図中、d線、g線、C線は球面収差により示される軸上色収差、倍率色収差であり、Sはサジタル、Mはメリディオテルである。また、数値データを示す表中、 F_{N0} はF+ンバー、fは全系の焦点距離、Mは横倍率、Wは半画角、 f_B はバックフォーカス(レンズ最終面からCCD面までの空気換算距離)、Rは曲率半径、Dはレンズ厚またはレンズ間隔、N ははd線の屈折率、 ν はdとなって数を示す。回転対称非球面は次式で定義される。

x=Ch²/[1+[1-(1+K)C²h²]^{1/2}]+A4h⁴+A6h⁶+A8h⁸+・・・ (Cは曲率(1/r)、hは光軸からの高さ、Kは円錐係数、 Ai はi次の非球面係数)

【0027】[実施例1]図1は本発明の結像光学系の 実施例1のレンズ構成図、図2はその諸収差図、表1は その数値データである。第1レンズ群Iを構成する第1 レンズし1は像側に凹の負メニスカスレンズであり、そ の後方に絞りSが位置している。第2レンズ群IIの第2 レンズ L 2 は像側に凸の正レンズ、第3レンズ L 3 は像 側に凹の負レンズ、第4レンズL4は両凸正レンズで、 第3レンズL3と第4レンズL4は接合しており、第5 レンズL5は、物体側に凸の正の単レンズである。第4 レンズの像側の面は回転対称非球面である。

[0028]

【表1】

| に口のエレッ | ′ 人、邪コレ・ | ノヘレフは咏 | 13611 | |
|---------------------|--------------------|------------------------|--------------------------|-------------------------|
| $F_{N0} = 1.8.1$ | l | | | |
| f = 1.48 | | | | |
| M = -0.135 | 5 | | | |
| $W = 62.85^{\circ}$ | • | | | |
| $f_B = 0.91$ | (=d9+d10/1.5 | 2400+d11/1.51 | 633) | |
| 面No. | R | D | Nd | νd |
| 1 | 8.000 | 0.49 | 1.51633 | 64.1 |
| 2 | 0.585 | 0.62 | - | - |
| 3 | ∞ | 0.76 | 1.51633 | 64.1 |
| 4 | -0.807 | 1.03 | - | - |
| 5 | -85.743 | 0.38 | 1.84666 | 23.8 |
| 6 | 2.020 | 2.20 | 1.66910 | 55.4 |
| 7* | - 2.135 | 0.05 | _ | - |
| 8 | 5.969 | 0.78 | 1.51633 | 64.1 |
| 9 | ∞ | 0.26 | _ | - |
| 10 | ∞ | 0.50 | 1.52400 | 65.5 |
| 11 | · ∞ | 0.50 | 1.51633 | 64.1 |
| 12 | ∞ | _ | - | - |
| *は回転 | 対称非球面。 | | | |
| 非球面デ | ータ(表示し | ていない非球菌 | 面係数は0である |) ; |
| 面No. | K | A 4 | A 6 | A 8 |
| 7 | 0.00 0.2 | 2452 ×10 ⁻¹ | −0.2684×10 ⁻³ | 0.1160×10 ⁻¹ |
| 『施例2]図: | 3は、本発明 | の結像光学系 | と同じである | 5. |
| | | | [0030] | |
| | | 成け実施例1 | | |

【0029】[実施 の実施例2のレン.

はその数値データである。基本的レンズ構成は実施例1

 $F_{N0} = 1.8.0$

f = 1.51

M = -0.139

 $W = 60.45^{\circ}$

 $f_B=1.10$ (=d9+d10/1.52400+d11/1.51633)

| - 5 | | | | |
|------|--------------------|------|---------|---------|
| 面No. | R | D | Nd | ν d |
| 1 | 8.000 | 0.49 | 1.51633 | 64.1 |
| 2 | 0.575 | 0.61 | - | - |
| 3 | ∞ | 0.76 | 1.51633 | 64.1 |
| 4 | -0.792 | 0.95 | - | - |
| 5 | -18.666 | 0.43 | 1.84666 | 23.8 |
| 6 | 2.020 | 2.20 | 1.66910 | 55.4 |
| 7* | - 2.135 | 0.05 | - | - |
| 8 | 6.241 | 0.77 | 1.51633 | 64.1 |
| 9 | 00 | 0.44 | _ | - |
| 10 | ∞ | 0.50 | 1.52400 | 65.5 |
| 11 | ∞ | 0.50 | 1.51633 | 64.1 |
| 12 | ∞ | _ | - | - |

^{*}は回転対称非球面。

```
非球面データ(表示していない非球面係数は0である);
                                                                 A8
                                                 A 6
                                   A 4
                面No.
                         K
                                                               0.1160 \times 10^{-2}
                                              -0.2684\times10^{-3}
                7
                         0.00 \quad 0.2452 \times 10^{-1}
【0031】[実施例3]図5は、本発明の撮影レンズ
                                                   1と同じである。
                                                   [0032]
系の実施例3のレンズ構成図、図6はその諸収差図、表
3はその数値データである。基本的レンズ構成は実施例
                                                   【表3】
                F_{N0} = 1.8.0
                f = 1.57
                M = -0.145
                W = 60.06^{\circ}
                f_R=1.19 \ (=d9+d10/1.52400+d11/1.51633)
                                          D
                                                     Νd
                                                                \nu d
                面No.
                             R
                                                   1.88300
                                                                40.8
                           7.998
                                         0.49
                 1
                                         0.57
                 2
                           0.925
                                                               61.2
                                         0.77
                                                   1.58913
                 3
                             \infty
                                         1.04
                 4
                           -0.903
                                         0.30
                                                   1.84666
                                                                23.8
                 5
                          -17.500
                           2.020
                                         2.20
                                                   1.66910
                                                                55.4
                 6
                                         0.05
                 7*
                           -2.135
                                                   1.51633
                                                                64.1
                 8
                           6.208
                                         0.77
                                         0.53
                 9
                             \infty
                                                                65.5
                                                   1.52400
                                         0.50
                             \infty
                  10
                 11
                             \infty
                                         0.50
                                                   1.51633
                                                                64.1
                  12
                 *は回転対称非球面。
                 非球面データ (表示していない非球面係数は0である);
                                                                  A8
                                   A 4
                                                 A 6
                          K
                 面No.
                                                                0.1160 \times 10^{-2}
                          0.00 \quad 0.2452 \times 10^{-1}
                                               -0.2684\times10^{-3}
                 7
 【0033】[実施例4]図7は、本発明の撮影レンズ
                                                   1と同じである。
系の実施例4のレンズ構成図、図8はその諸収差図、表
                                                   [0034]
                                                   【表4】
4はその数値データである。基本的レンズ構成は実施例
                 F_{NO} = 1.8.2
                 f = 1.56
                 M = -0.145
                 W = 60.135 °
                 f_R=1.07 \ (=d9+d10/1.52400+d11/1.51633)
                                          D
                                                     Νd
                                                                \nu d
                 面No.
                              R
                                         0.49
                                                   1.51633
                                                                64.1
                            8.000
                  1
                                         0.50
                  2
                            0.603
                                                                64.1
                                         0.79
                                                   1.51633
                  3
                              \infty
                                         0.50
                  4
                           -0.717
                  5
                                         0.51
                                                   1.84666
                                                                23.8
                           -5.608
                                                                55.4
                            2.020
                                         2.20
                                                    1.66910
                  6
                           -2.135
                  7*
                                         0.31
                                                                64.1
                            5.479
                                         0.87
                                                    1.51633
                  8
                                          0.41
                  9
                              \infty
                                          0.50
                                                    1.51633
                                                                64.1
                              \infty
                  11
                              \infty
                  12
                 *は回転対称非球面。
```

非球面データ(表示していない非球面係数は0である);

面No. K A 4 $0.00 \quad 0.2452 \times 10^{-1} \quad -0.2684 \times 10^{-3}$

Α6

A8 0.1160×10⁻²

【0035】[実施例5]図9は、本発明の撮影レンズ 系の第5の実施例のレンズ構成図、図10はその諸収差 図、表5はその数値データである。基本的レンズ構成 は、第3レンズL3が物体側に凹の負のメニスカスレン

ズである点、第3レンズし3と第4レンズし4が接合さ れていない点を除いて、実施例1と同じである。

[0036]

【表5】

 $F_{N0} = 1.6.0$

f = 1.54

M = -0.142

 $W = 65.06^{\circ}$

 $f_R = 0.96 \ (=d9+d10/1.52400+d11/1.51633)$

| | • | | | |
|------|----------|--------------|--------------|------|
| 面No. | R | D | Nd | νd |
| 1 | ∞ | 0.49 | 1.45854 | 68.0 |
| 2 | 0.723 | 0.34 | - | - |
| 3 | ∞ | 0.80 | 1.58913 | 61.2 |
| 4 | -0.745 | 0.70 | - | - |
| 5 | -2.030 | 0.30 | 1.84666 | 23.8 |
| 6 | 7.612 | 0.07 | - | - |
| 7 | 4.251 | 1.60 | 1.66910 | 55.4 |
| 8* | -1.810 | 0.05 | - | - |
| 9 | 3.891 | 1.00 | 1.51633 | 64.1 |
| 10 | -22.318 | 0.30 | <u>-</u> | - |
| 11 | ∞ | 0.50 | 1.52400 | 65.5 |
| 12 | ∞ | 0.50 | 1.51633 | 64.1 |
| 13 | ∞ | - | - | _ |

*は回転対称非球面。

非球面データ(表示していない非球面係数は0である);

面No. K A 4 0.00 0.4310 $\times 10^{-1}$ -0.1796 $\times 10^{-2}$ 8

A 6

A8 0.4481×10^{-2}

【0037】実施例1から5の各条件式に対する値を表 【表6】 6に示す。

| | 実施例 1 | 実施例 2 | 実施例3 | 実施例4 | 実施例5 | |
|---------|--------|--------|--------|--------|-------|--|
| 条件式(1) | 0.128 | 0.125 | 0.130 | 0.147 | 0.237 | |
| 条件式(2) | 0.117 | 0.140 | 0.102 | 0.103 | 0.252 | |
| 条件式(3) | 1.181 | 1.232 | 1.282 | 1.206 | 0.977 | |
| 条件式(4) | 0.945 | 0.986 | 1.024 | 1.122 | 1.218 | |
| 条件式(5) | 0.379 | 0.360 | 0.369 | 0.287 | 0.269 | |
| 条件式(6) | -0.017 | -0.081 | -0.090 | -0.278 | - | |
| 条件式(7) | 0.731 | 0.749 | 0.777 | 0.771 | - | |
| 条件式(8) | -0.692 | -0.708 | -0.735 | -0.730 | - | |
| 条件式(9) | 1.567 | 1.567 | 1.592 | 1.567 | 1.592 | |
| 条件式(10) | 61.2 | 61.2 | 60.2 | 61.2 | 60.2 | |
| 条件式(11) | 0.178 | 0.178 | 0.178 | 0.178 | 0.178 | |
| | | | | | | |

【0038】表6から明かなように、各実施例は、接合 レンズを含まない実施例5の接合レンズに関する条件式 (7)を除いて、条件式(1)ないし(11)を満足 し、各収差、特に歪曲収差がよく補正されている。 [0039]

【発明の効果】本発明によれば、テレセントリック性の 向上と、歪曲収差の補正とを両立させた結像光学系を得 【図面の簡単な説明】

ることができる。

【図1】本発明による結像光学系の第1の実施例のレン ズ構成図である。

【図2】図1のレンズ系の諸収差図である。

【図3】本発明による結像光学系の第2の実施例のレン ズ構成図である。

【図4】図3のレンズ系の諸収差図である。

【図5】本発明による結像光学系の第3の実施例のレン ズ構成図である。

【図6】図5のレンズ系の諸収差図である。

【図7】本発明による結像光学系の第4の実施例のレン

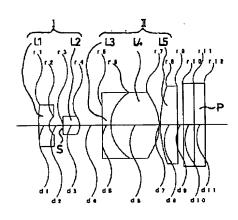
ズ構成図である。

【図8】図7のレンズ系の諸収差図である。

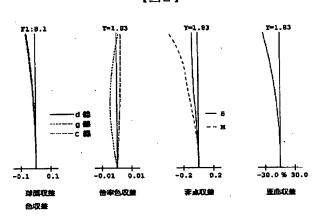
【図9】本発明による結像光学系の第5の実施例のレンズ構成図である。

【図10】図9のレンズ系の諸収差図である。

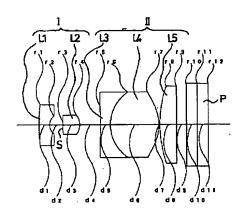
【図1】



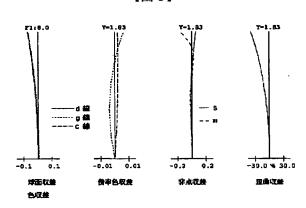
【図2】



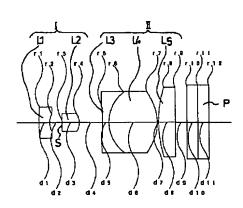
【図3】



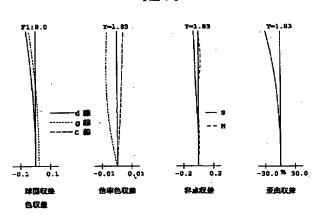
【図4】

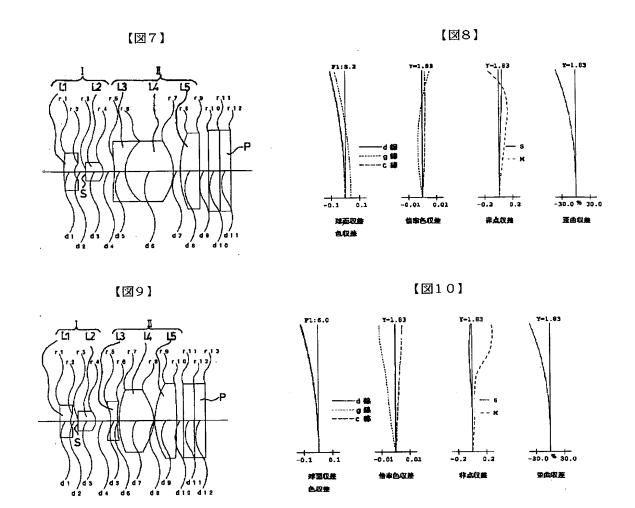


【図5】



【図6】





フロントページの続き

Fターム(参考) 2H087 KA01 KA10 LA03 NA02 PA04 PA05 PA17 PA18 PB05 QA01 QA02 QA05 QA07 QA16 QA17 QA21 QA26 QA33 QA34 QA41 QA46 RA05 RA13 RA42 RA43 RA44